

## Křivky

Rovinnou křivku chápeme jako množinu bodů v rovině. Lze ji popsat různými způsoby, např.:

1. Explicitně rovnicí  $y = f(x)$ , např.  $f : y = x^2, y = -\sqrt{x}, \dots$
2. Implicitně rovnicí  $g(x, y) = 0$ , např.  $x^2 + y^2 - 9 = 0, x - y^2 = 0, \dots$
3. Parametrickými rovnicemi

$$\begin{aligned} x &= \varphi(t), \\ y &= \psi(t), \quad t \in \langle a, b \rangle \end{aligned}$$

např. přímka  $k : x = 1 + 2t, y = 3 - 3t, t \in \mathbb{R}$

Podívejme se nyní na křivky dané parametricky důkladněji.

### 1 Parametrické vyjádření rovinné křivky

**1. Definice** Necht' funkce  $\varphi(t)$  a  $\psi(t)$  jsou spojité na intervalu  $I$  (kde  $I$  je nejčastěji  $\langle \alpha, \beta \rangle$  nebo  $(-\infty, \infty)$ ) a mají v  $I$  spojité nebo po částech spojité derivace  $\dot{\varphi}(t)$  a  $\dot{\psi}(t)$ . Pak množinu  $C$  bodů v rovině, jejichž kartézské souřadnice  $x$  a  $y$  jsou dány rovnicemi

$$\begin{aligned} x &= \varphi(t), \\ y &= \psi(t), \quad t \in I, \end{aligned} \tag{1}$$

nazýváme **rovinná křivka daná parametricky**, kde  $t$  je **parametr**.

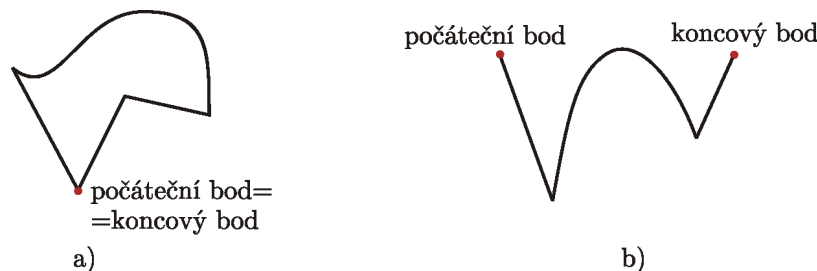
**2. Poznámka** Derivace  $\dot{\varphi}(t)$  znamená derivaci funkce  $\varphi(t)$  podle proměnné  $t$ , která se dá zapsat také jako

$$\dot{\varphi}(t) = \frac{d\varphi(t)}{dt}.$$

Uvedme si některé důležité vlastnosti rovinných křivek. Uvažujme interval  $I = \langle \alpha, \beta \rangle$ . Za **počáteční bod** křivky považujeme bod  $[\varphi(\alpha), \psi(\alpha)]$  a za **koncový bod**  $[\varphi(\beta), \psi(\beta)]$ .

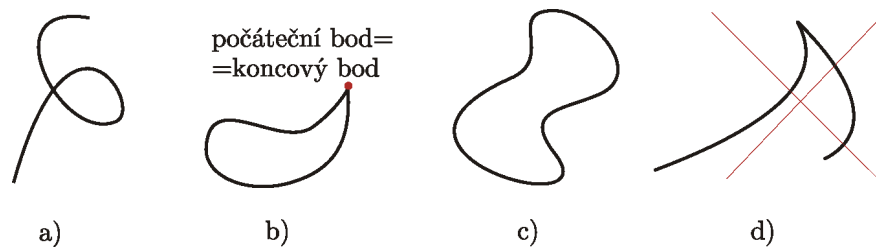
**3. Uzavřená křivka** Jestliže platí  $[\varphi(\alpha), \psi(\alpha)] = [\varphi(\beta), \psi(\beta)]$  (tzn. počáteční a koncový bod jsou totožné), pak křivku  $C$  nazveme uzavřenou (viz Obrázek 1 a)).

**4. Otevřená křivka** Jestliže má křivka  $C$  krajní body, tzn. počáteční bod je různý od koncového, pak ji nazveme otevřenou křivkou (viz Obrázek 1 b)).



Obrázek 1: a) Uzavřená křivka, b) Otevřená křivka

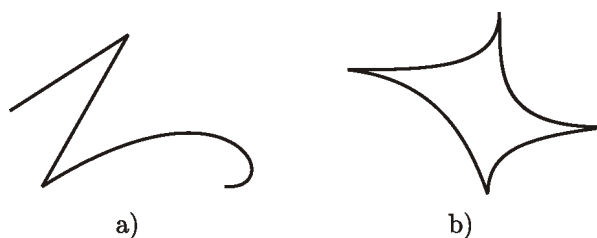
**5. Hladká křivka** Jsou-li funkce  $\dot{\varphi}(t)$  a  $\dot{\psi}(t)$  spojité v  $I$ , pak jde o hladkou křivku. Lépe si tuto vlastnost představíme následovně: otevřená křivka je hladká, jestliže v každém jejím bodě dokážeme udělat tečnu



Obrázek 2: a), b), c) Hladké křivky, d) Křivka, která hladká není

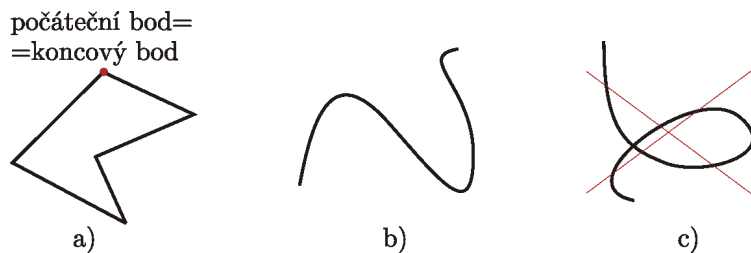
a u uzavřené křivky nám nevádí, jestliže tečna neexistuje v počátečním bodě, který splývá s koncovým (viz Obrázek 2 a), b), c)).

**6. Po částech hladká křivka** Jestliže je křivka složená z hladkých úseků, které na sebe navazují, tak je po částech hladká (viz Obrázek 3).



Obrázek 3: a), b) Po částech hladká křivka

**7. Jednoduchá křivka** Jestliže otevřená křivka neprotíná sebe sama, pak jde o jednoduchou křivku. Tzn. pro  $t_1 \neq t_2$  platí  $\varphi(t_1) \neq \varphi(t_2) \wedge \psi(t_1) \neq \psi(t_2)$ . U uzavřených křivek platí stejná podmínka, která se ovšem nevztahuje na počáteční bod, který je totožný s koncovým bodem (viz Obrázek 4 a), b)).



Obrázek 4: a), b) Jednoduchá křivka, c) Křivka, která jednoduchá není

**8. Poznámka** Jedna křivka může mít více různých parametrických vyjádření.

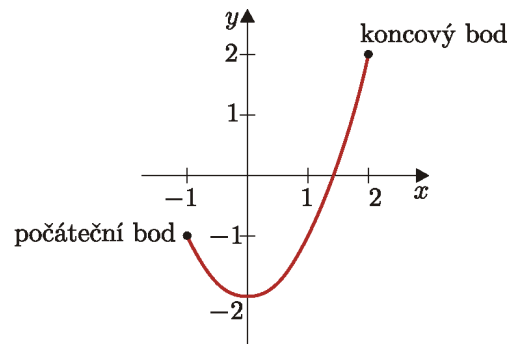
**9. Příklad** Vyjádřete parametricky parabolu  $y = x^2 - 2$  pro  $x \in \langle -1, 2 \rangle$  (viz Obrázek 5).

**Řešení** Jedno z mnoha možných řešení je

$$\begin{aligned}(\varphi(t) =) & x = t, \\(\psi(t) =) & y = t^2 - 2, \quad t \in \langle -1, 2 \rangle.\end{aligned}$$

Jiné správné řešení je

$$\begin{aligned}(\varphi(t) =) & x = \frac{t}{2}, \\(\psi(t) =) & y = \frac{t^2}{4} - 2, \quad t \in \langle -2, 4 \rangle.\end{aligned}$$

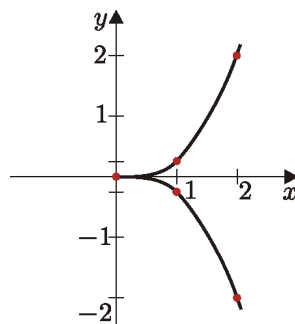
Obrázek 5: Parabola  $y = x^2 - 2$  pro  $x \in \langle -1, 2 \rangle$ 

**10. Příklad** Načrtněte křivku danou parametricky rovnicemi

$$\begin{aligned} x &= t^2, \\ y &= \frac{t^2}{4}, \quad t \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

**Řešení** Nejlepší představu si uděláme vynesemím několika bodů do kartézského grafu  $(x, y)$ . Sestrojíme nejprve tabulku, ve které libovolně vhodně volme hodnoty  $t$  a na základě zadaných rovnic dopočítáme souřadnice bodů  $[x, y]$  hledané křivky. Získané hodnoty jsou zobrazeny na Obrázku 6.

$t$	-1	0	1	2	-2
$x$	1	0	1	4	4
$y$	$-\frac{1}{4}$	0	$\frac{1}{4}$	2	-2

Obrázek 6: Křivka daná parametricky rovnicemi  $x = t^2, y = \frac{t^2}{4}, t \in \mathbb{R}$ 

**11. Poznámka** Derivace funkce  $y = f(x)$  dané parametrickými rovnicemi  $x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in I$

$$y' = \frac{dy}{dx} = \frac{\dot{\psi}(t)}{\dot{\varphi}(t)}, \quad (2)$$

$$y'' = \frac{d}{dx}(y') = \frac{d}{dt}(y') \frac{dt}{dx} = \frac{\ddot{\psi}(t)\dot{\varphi}(t) - \dot{\psi}(t)\ddot{\varphi}(t)}{[\dot{\varphi}(t)]^3}, \quad (3)$$

kde  $\dot{\varphi}(t) \neq 0$ .

**12. Příklad** Určete derivace první a druhou derivaci funkce  $y = f(x)$ , která je dána parametrickými rovnicemi  $x = 6t + t^3, y = t^2 - t, t \in \mathbb{R}$ .

**Řešení** Chceme určit  $y'$  a  $y''$ . Zkusme si výpočet trochu rozepsat a nedosazovat přímo do „vzorců“ (2) a (3).

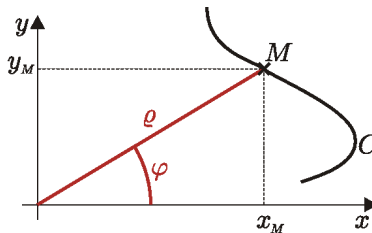
$$y' = \frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dy}{dt}}{\frac{dx}{dt}} = \frac{\dot{\psi}(t)}{\dot{\varphi}(t)} = \frac{2t-1}{6+3t^2}.$$

$$\begin{aligned} y'' &= \frac{d}{dx}(y') = \frac{\frac{dy'}{dt}}{\frac{dx}{dt}} = \frac{\frac{dy'}{dt}}{\dot{\varphi}(t)} = \frac{dy'}{dt} \frac{1}{\dot{\varphi}(t)} = \frac{d\left(\frac{2t-1}{6+3t^2}\right)}{dt} \cdot \frac{1}{6+3t^2} = \\ &= \frac{2(6+3t^2) - (2t-1)6t}{(6+3t^2)^2} \cdot \frac{1}{6+3t^2}. \end{aligned}$$

## Rovinné křivky dané polárně

Speciálním případem parametrického vyjádření křivky  $C$  v rovině je její vyjádření pomocí polárních souřadnic. Výhodu tohoto vyjádření oceníme například při integraci.

Polohu bodu  $M$ , ležícího na křivce  $C$  vyjádříme **polárními souřadnicemi**  $\varrho, \varphi$ . Souřadnice  $\varrho$  je vzdálenost bodu  $M$  od počátku souřadnic  $O$ . Souřadnice  $\varphi$  je orientovaný úhel, který svírá úsečka  $OM$  s kladným směrem osy  $x$ . Platí, že  $\varrho \geq 0$  a  $0 \leq \varphi \leq 2\pi$ . Situace je znázorněna na Obrázku 7.



Obrázek 7: Polární souřadnice

**13. Poznámka** Křivku  $C$  zadáváme předpisem, který dává do souvislosti  $\varrho$  a  $\varphi$  a intervalem přípustných hodnot  $\varphi$ . Pak jsou souřadnice bodů  $[x, y]$  křivky  $C$  dány vztahy

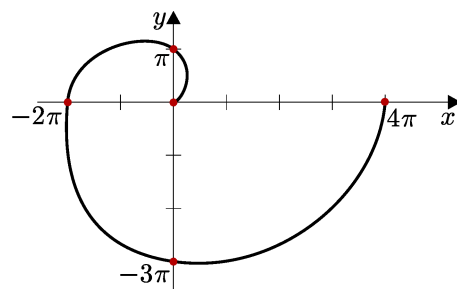
$$\begin{aligned} x &= \varrho(\varphi) \cos \varphi, \\ y &= \varrho(\varphi) \sin \varphi, \quad \varphi \in \langle a, b \rangle, \end{aligned} \quad (4)$$

které nazýváme **polární souřadnice**.

**14. Příklad** Křivka je dána polárně rovnicí  $\varrho = 2\varphi$ ,  $\varphi \in \langle 0, \infty \rangle$ . Načrtněte graf této funkce.

**Řešení** Křivku chceme zakreslit v souřadném systému  $(y, x)$ . To znamená, že nás zajímají souřadnice  $x$  a  $y$  několika bodů na křivce. Sestavme si proto tabulku, ve které budeme vhodně volit hodnoty  $\varphi$  v prvním řádku a ve druhém vypočítáme podle zadaného předpisu  $\varrho$ . Ve třetím a čtvrtém řádku budou souřadnice  $x$  a  $y$  spočítané podle rovnic (4). Na Obrázku 8 jsou vyneseny tyto body a je jimi proložena hledaná křivka, kterou je Archimédova spirála.

$\varphi$	0	$\frac{\pi}{2}$	$\pi$	$\frac{3}{2}\pi$	$2\pi$
$\varrho = 2\varphi$	0	$\pi$	$2\pi$	$3\pi$	$4\pi$
$x = \varrho \cos \varphi$	0	0	$-2\pi$	0	$4\pi$
$y = \varrho \sin \varphi$	0	$\pi$	0	$-3\pi$	0

Obrázek 8: Křivka daná polárně  $\varrho = 2\varphi$  (Archimédova spirála)

**15. Poznámka** Derivace funkce  $y = f(x)$ , která je dána polárně rovnicí  $\varrho = g(\varphi)$  v polárních souřadnicích (4)

$$y' = f'(x) = \frac{dy}{dx} = \frac{\frac{d}{d\varphi}(g(\varphi) \sin \varphi)}{\frac{d}{d\varphi}(g(\varphi) \cos \varphi)}. \quad (5)$$

**16. Příklad** Napište parametrické rovnice funkce  $y = f(x)$  dané polárně rovnicí  $\varrho = 2\varphi$ ,  $\varphi \in \langle 0, \pi \rangle$  a určete její derivaci  $f'(x)$ .

**Řešení** Do rovnic (4) dosadíme zadané vyjádření pro  $\varrho$  a získáme parametrické vyjádření

$$\begin{aligned} x &= 2\varphi \cos \varphi, \\ y &= 2\varphi \sin \varphi, \quad \varphi \in \langle 0, \pi \rangle, \end{aligned}$$

kde  $\varphi$  je parametr.

Derivaci  $f'(x)$  vypočteme

$$f'(x) = \frac{dy}{dx} = \frac{2 \sin \varphi + 2\varphi \cos \varphi}{2 \cos \varphi - 2\varphi \sin \varphi}.$$